

Lineare Algebra

# VI. Lineare Algebra

Determinanten

**Dr. Peter Lambé**

# Online rechnen

## Determinanten

<http://www.arndt-bruenner.de/mathe/scripts/determinanten.htm>

<http://matheroboter.de/determinante.php?cat=5>

<https://rechneronline.de/lineare-algebra/determinanten.php>

<https://matrixcalc.org/de/>

## Online üben

.... zufällig gewählte quadratische Matrizen aus den der vorhergehenden Seiten nutzen !

# Determinante

## Die Determinante

- ... ist eine Kennzahl,  $\det(A) = |A| \in \mathbb{R}$ ,
- ... ist ausschließlich für quadratische Matrizen definiert, die die Eigenschaften einer Matrix  $A$  **in einer Zahl** zusammenfasst.

- Schreibweise

Gegeben ist eine quadratische Matrix  $A$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Die Determinante der Matrix  $A$  ist dann

$$\det(A) = |A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{vmatrix}$$

- Beispiel

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = |A| = \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = ?$$

# Determinante

## Die Determinante

... ist eine Kennzahl,  $\det(A) \in \mathbb{R}$ , die die Eigenschaften einer quadratischen Matrix  $A$  zusammenfasst.

Bevor wir uns überlegen, wie die Determinante berechnet werden kann, vorab ein paar Eigenschaften, die diese Kennzahl erfüllen soll:

$E0$  Für die Nullmatrix  $\mathbf{0}_n$  gilt  $\det(\mathbf{0}_n) = 0$ .

$E1$  Die Einheitsmatrix  $\mathbf{1}_n$  hat Determinante = 1:  $\det(\mathbf{1}_n) = 1$

Seien  $A$  und  $B$  zwei  $[n \times n]$ -Matrizen, dann gilt

$E2$  **Multiplikativität**  $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$

### reguläre Matrizen

$E3$   $\det(A) \neq 0$  **genau** dann, wenn die Matrix  $A$  vollen Rang hat d.h. für alle regulären Matrizen ist  $\det(A) \neq 0$ .

Für alle anderen ist  $\det(A) = 0$ . Insbesondere gilt:

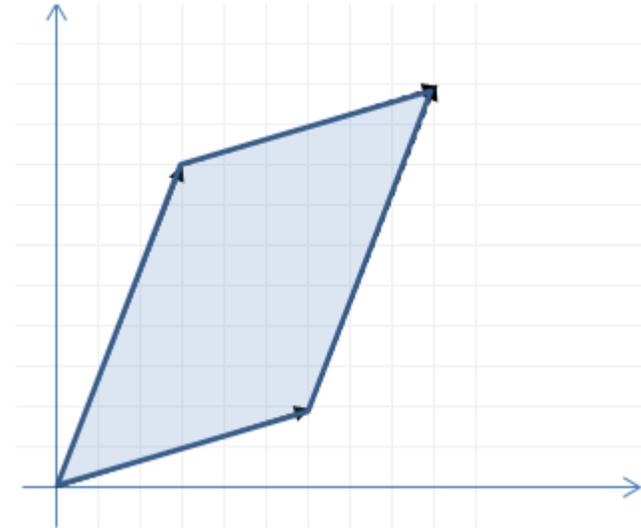
Wenn  $\text{rang}(A) < n$ , dann  $\det(A) = 0$ .

# Determinante

## Motivation / 2x2 Matrizen

### Geometrie: „Fläche“

Betrachten wir die beiden Zeilen einer quadratischen Matrix als Vektoren im kartesischen Koordinatensystem, dann ist die Determinante das Volumen (die Fläche) des von diesen Vektoren auf- gespannten „Parallelogramms“:



### Aufgabe D1:

Gegeben seien zwei Vektoren  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix}$  und  $\vec{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \end{pmatrix}$ .

Bestimmen Sie den Flächeninhalt des aufgespannten Parallelogramms  $\begin{pmatrix} 6 & 3 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$ .

### Lösung:

$$F = 6 \cdot 7 - 3 \cdot 2 = 36$$

$$F = \text{Hauptdiagonale} - \text{Nebendiagonale}$$

**Achtung:** für  $\begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 7 & 2 \end{pmatrix}$  erhalten wir  $3 \cdot 2 - 6 \cdot 7 = -36$ .

# Determinante

Motivation / 2x2 Matrizen

Geometrie: „Fläche“

**Aufgabe D2:**

Berechnen Sie den Flächeninhalt des „Parallelogramms“, das von den beiden

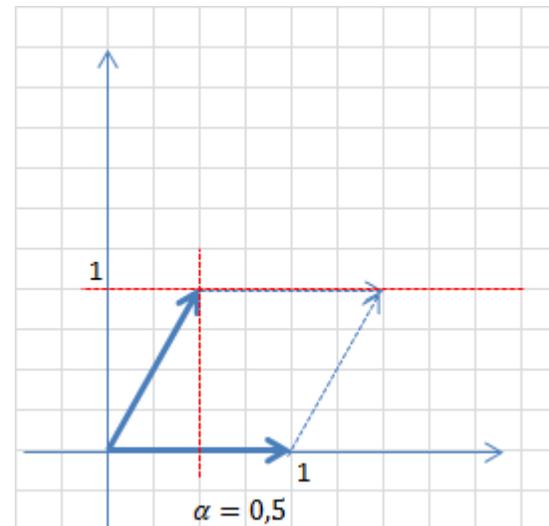
Vektoren  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  und  $\vec{b} = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

.

**Lösung:**

Die 2 Spalten der Matrix  $e_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  spannen ein Parallelogramm auf, dessen Flächeninhalt zu berechnen ist:

Durch „Scherung“ lässt sich der Flächeninhalt leicht ablesen



$$\text{Fläche } (e_{12}) = 1 \cdot 1 = 1$$

# Determinante

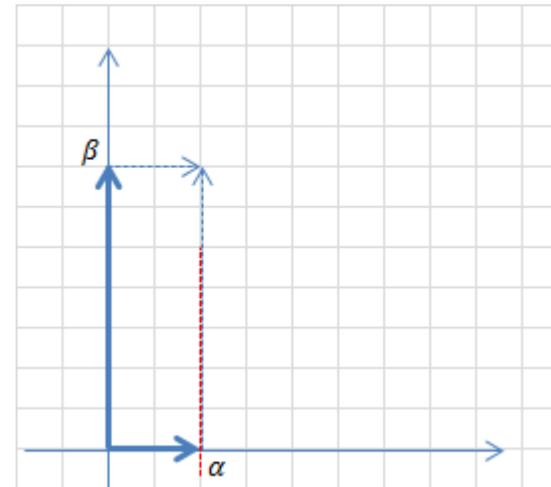
Motivation / 2x2 Matrizen

Geometrie: „*Fläche*“

Noch ein Beispiel: **Diagonalmatrix**

Die aufgespannte Fläche ist ein Rechteck.

Der Flächeninhalt ist das Produkt der Kantenlängen



$$D = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}, \quad \text{Fläche}(D) = |\alpha \cdot \beta|$$

Allgemein

$$D = \begin{pmatrix} d_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & d_n \end{pmatrix}, \quad \text{Volumen}(D) = |d_1 \cdot d_2 \cdot \cdots \cdot d_n|$$

# Determinante

## Motivation / 2x2 Matrizen

Geometrie: „Fläche“

Die Flächeninhaltsfunktion erfüllt die Anforderungen an die Determinante

E0   $Fläche \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$

E1   $Fläche \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 1$

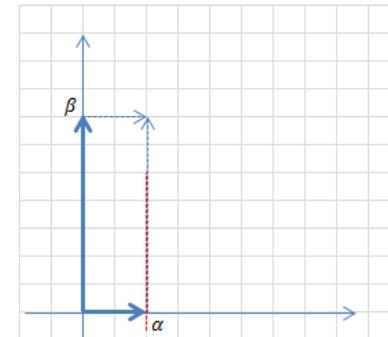
E3   $Fläche$  ist genau dann gleich Null, wenn die beiden Vektoren linear Abhängigkeit sind.

E2  Flächenmultiplikation ???

Dazu muss man die linke Matrix  $A$  in dem Produkt  $A \cdot B$  als lineare Abbildung  $\phi_A : \vec{x} \rightarrow \phi_A(\vec{x}) := A \vec{x}$  begreifen, die auf den Spaltenvektoren  $\vec{b}_1, \vec{b}_2$  von links operiert:

$$\phi_A(B) = (\phi_A(\vec{b}_1), \phi_A(\vec{b}_2)) = (A\vec{b}_1, A\vec{b}_2) = A \cdot B$$

$$\det(\phi_A(B)) = \det((A\vec{b}_1, A\vec{b}_2)) = \det(A \cdot B)$$



# Determinante

Motivation / 2x2 Matrizen

Geometrie: „*Fläche*“

E2  Multiplikativität – Beispiel  $\det(AB) = \det(B)$ , wenn  $\det(A) = 1$ :

Sei  $A = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  und  $B = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$ , wir wissen  $\det(A) = 1$

Ferner seien  $\vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix}$  und  $\vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \end{pmatrix}$  die Spaltenvektoren, dann ist

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 16 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 38 \\ 7 \end{pmatrix}$$

und  $\det(AB) = \begin{vmatrix} 16 & 38 \\ 2 & 7 \end{vmatrix} = 16 \cdot 7 - 38 \cdot 2 = 36$

Recall:  $\det(B) = 6 \cdot 7 - 3 \cdot 2 = 36$

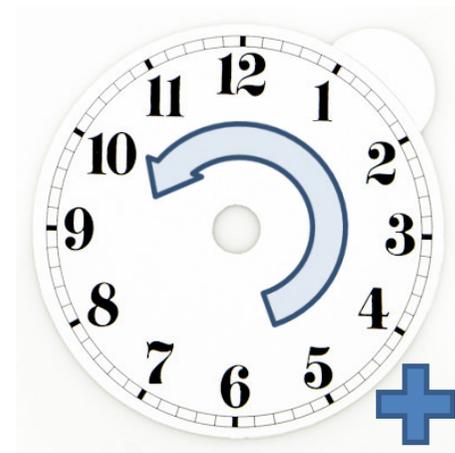
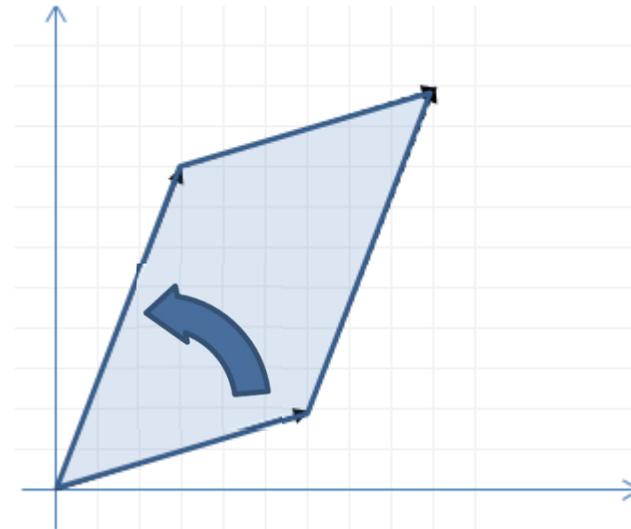
# Determinante

## Motivation / 2x2 Matrizen

### Geometrie: „Fläche“

Betrachten wir die beiden Zeilen einer quadratischen Matrix als Vektoren im kartesischen Koordinatensystem, dann gilt:

- Der Betrag der Determinante ist der Flächeninhalt des von diesen Vektoren aufgespannten Parallelogramms.
- Das Vorzeichen der Determinante ergibt sich aus der Reihenfolge der Vektoren:
  - + gegen den Uhrzeigersinn
  - im Uhrzeigersinn

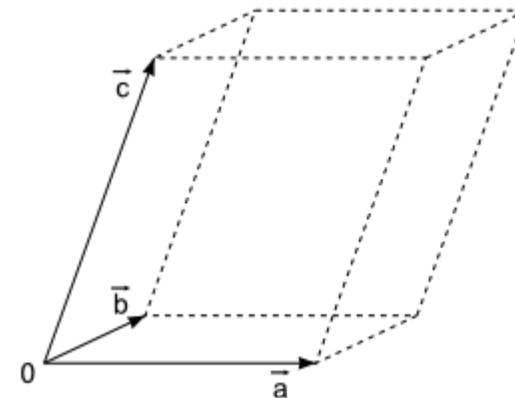


# Determinante

## Motivation/Allgemeinbildung

### Geometrie: „Volumen“

Betrachten wir die Spalten einer quadratischen Matrix als Vektoren (Spaltenvektoren), dann ist der Betrag der Determinante das Volumen des von den Zeilenvektoren aufgespannten „Schiefwürfels“.



$$\text{Volumen} = | \text{Determinante} |$$

$$\text{Determinante} = \pm \text{Volumen}$$

Insbesondere ist die Determinante einer Diagonalmatrix das Produkt der Diagonalelemente:

$$D = \begin{pmatrix} d_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & d_n \end{pmatrix}, \quad \det(D) = d_1 \cdot d_2 \cdot \cdots \cdot d_n$$

# Berechnung der Determinante

**Möglichkeit I Pivotieren** – Beispiel:  $2 \times 2$  Matrizen

Betrachten wir die allgemeine  $2 \times 2$  Matrix

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

Ist  $a \neq 0$ , dann wählen wir  $a$  als Pivotelement und pivotieren die Matrix zu

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d - \frac{bc}{a} \end{pmatrix}$$

Ist  $d^{NEU} := d - \frac{bc}{a} \neq 0$ , dann können wir  $d^{NEU}$  als Pivotelement wählen und

pivotieren die Matrix zu

$$\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & d - \frac{bc}{a} \end{pmatrix}$$

# Berechnung der Determinante

**Möglichkeit I Pivotieren** – Beispiel:  $2 \times 2$  Matrizen

Die Determinante von  $A$  ist dann:

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = a \cdot \left( d - \frac{bc}{a} \right) = ad - bc$$

Daraus ergibt sich die  $2 \times 2$  – *Regel* für die Determinante einer  $[2 \times 2]$ - Matrix

„**Hauptdiagonale** minus **Nebendiagonale**“

# Berechnung der Determinante

Möglichkeit II: Laplace'scher Entwicklungssatz

<https://www.youtube.com/watch?v=EsQI8PEsItU>

$$\begin{vmatrix} +2 & 1 & 3 \\ -1 & 4 & -2 \\ +0 & -1 & 2 \end{vmatrix} = +2 \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} \\ = +2 * 6 - 1 * 5$$


# Berechnung der Determinante

Möglichkeit III: Regel von Sarrus für  $3 \times 3$ :

$$\begin{vmatrix} +2 & 1 & 3 \\ -1 & 4 & -2 \\ +0 & -1 & 2 \end{vmatrix} = +2 \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & 4 & -2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & -1 \end{vmatrix}$$

Nach Ausmultiplizieren & Umsortieren

$$\begin{aligned} |A| &= 2 \cdot (4 \cdot 2 - (-2) \cdot (-1)) - 1 \cdot (1 \cdot 2 - 3 \cdot (-1)) + 0 \cdot (1 \cdot (-2) - 3 \cdot 4) \\ &= 2 \cdot 4 \cdot 2 - 2 \cdot (-2) \cdot (-1) - 1 \cdot 1 \cdot 2 + 1 \cdot 3 \cdot (-1) + 0 \cdot 1 \cdot (-2) - 0 \cdot 3 \cdot 4 \end{aligned}$$

Erhält man 6 Summanden

$$|A| = 2 \cdot 4 \cdot 2 - 2 \cdot (-2) \cdot (-1) - 1 \cdot 1 \cdot 2 + 1 \cdot 3 \cdot (-1) + 0 \cdot 1 \cdot (-2) - 0 \cdot 3 \cdot 4$$

# Determinante

## Berechnung der Determinante mit Casio fx-991DE PLUS

- Bis  $3 \times 3$ :
  - Casio Taschenrechner

casio fx-991es plus

**SHIFT** **4** **1** statt **MODE** **6**

### Schritt-für-Schritt-Anleitung

#### 1. Determinante einspeichern

a) Auswahl der Matrix A **MODE** **6** **1**

b) Bestimmung der Dimension **1** (3x3) oder **5** (2x2)

c) Zahlen eingeben z.B. **-** **4** und mit **=** bestätigen

d) Sobald die Determinante eingegeben ist, mit **AC** bestätigen

#### 2. Rechnung formulieren

a) Determinante von... **SHIFT** **4** **7** ..Matrix A.. **SHIFT** **4** **3** **)**

b) Ausgabe des Ergebnisses mit **=**

# Determinante

## Anwendungen

- ✓ Volumenberechnung
- Inverse einer quadratischen Matrix

Die Komponenten der inversen Matrix berechnen sich folgendermaßen

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} x_{11} = \frac{\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{12} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{13} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} \\ x_{21} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{22} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{23} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} \\ x_{31} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{32} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix}}{|A|} & x_{33} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} \end{pmatrix}$$

- LGS lösen mit Hilfe der Cramer'schen Regel
  - Beispiel 3x3-Matrizen:

$$x_1 = \frac{\det(A_1)}{\det(A)} = \frac{\begin{vmatrix} 6 & 1 & 1 \\ 6 & -1 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 3 & -2 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{6}{6} = 1;$$

# Determinante

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit

$$e_{ij}(\boldsymbol{\alpha}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & \boldsymbol{\alpha} & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$